

ПРИКЛАДНАЯ МАТЕМАТИКА И МЕХАНИКА

УДК 539.3

Н.С.Аслаян

ОСНОВНЫЕ УРАВНЕНИЯ ТЕРМОУПРУГОСТИ МИКРОПОЛЯРНЫХ
ИЗОТРОПНЫХ ТОНКИХ ПЛАСТИН

Բաճախի բառեր՝ միկրոպոլյար, իզոտրոպ, առաձգական, բարակ, սալ, մոդել:

Ключевые слова: микрополярный, изотропный, упругий, тонкий, пластинка, модель.

Keywords: micropolar, elastic, plate, thin, isotropic, model.

В работе на основе метода гипотез построена модель термоупругости микрополярных изотропных тонких пластин с независимыми полями перемещений и вращений.

Введение. Обзоры исследований по общей теории микрополярных упругих тонких пластин и оболочек осуществлены в работах [1,2]. В работах [3-6] на основе качественных результатов асимптотического метода интегрирования трехмерной краевой задачи микрополярной теории упругости в тонких областях, сформулированы адекватные гипотезы и построены общие математические модели микрополярных упругих тонких пластин и оболочек. В работе [7] асимптотическим методом изучена трехмерная краевая задача микрополярной термоупругости. В данной работе развивается подход работ С.О.Саркисяна [3-6] на основе качественных сторон результата асимптотического метода [7], сформулированы соответствующие гипотезы и построена модель микрополярной термоупругости изотропных тонких пластин. Отметим, что задача термоупругости для микрополярных тонких оболочек поставлена в работе [8].

1.Постановка задачи. Рассмотрим изотропную упругую пластинку постоянной толщины $2h$ как тонкое трехмерное тело. Оси α_1, α_2 криволинейной ортогональной системы координат отнесем к срединной плоскости пластинки, ось Z будет перпендикулярна срединной плоскости пластинки.

Будем исходить из основных уравнений трехмерной несимметричной теории статической термоупругости с независимыми полями перемещений и вращений [9]:

Уравнения равновесия

$$\begin{aligned}
 & \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (H_2 \sigma_{11}) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (H_1 \sigma_{21}) + \frac{\partial \sigma_{31}}{\partial z} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} \sigma_{12} - \\
 & \quad - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} \sigma_{22} = 0, \\
 & \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (H_2 \sigma_{12}) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (H_1 \sigma_{22}) + \frac{\partial \sigma_{32}}{\partial z} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} \sigma_{21} - \\
 & \quad - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} \sigma_{11} = 0, \\
 & \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (H_2 \sigma_{13}) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (H_1 \sigma_{23}) + \frac{\partial \sigma_{33}}{\partial z} = 0, \\
 & \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (H_2 \mu_{11}) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (H_1 \mu_{21}) + \frac{\partial \mu_{31}}{\partial z} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} \mu_{12} - \\
 & \quad - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} \mu_{22} + (\sigma_{23} - \sigma_{32}) = 0, \\
 & \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (H_2 \mu_{12}) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (H_1 \mu_{22}) + \frac{\partial \mu_{32}}{\partial z} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} \mu_{21} - \\
 & \quad - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} \mu_{11} + (\sigma_{31} - \sigma_{13}) = 0, \\
 & \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (H_2 \mu_{13}) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (H_1 \mu_{23}) + \frac{\partial \mu_{33}}{\partial z} + \sigma_{12} - \sigma_{21} = 0.
 \end{aligned} \tag{1.1}$$

Физические соотношения термоупругости

$$\begin{aligned}
 \gamma_{11} &= \frac{1}{E} [\sigma_{11} - \nu(\sigma_{22} + \sigma_{33})] + \alpha_t \Theta, & \chi_{11} &= \frac{\gamma + \beta}{\gamma(2\gamma + 3\beta)} \left[\mu_{11} - \frac{\beta}{2(\gamma + \beta)} (\mu_{22} + \mu_{33}) \right] \\
 \gamma_{22} &= \frac{1}{E} [\sigma_{22} - \nu(\sigma_{11} + \sigma_{33})] + \alpha_t \Theta, & \chi_{22} &= \frac{\gamma + \beta}{\gamma(2\gamma + 3\beta)} \left[\mu_{22} - \frac{\beta}{2(\gamma + \beta)} (\mu_{11} + \mu_{33}) \right] \\
 \gamma_{33} &= \frac{1}{E} [\sigma_{33} - \nu(\sigma_{11} + \sigma_{22})] + \alpha_t \Theta, & \chi_{33} &= \frac{\gamma + \beta}{\gamma(2\gamma + 3\beta)} \left[\mu_{33} - \frac{\beta}{2(\gamma + \beta)} (\mu_{11} + \mu_{22}) \right] \\
 \gamma_{12} &= \frac{\mu + \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{12} - \frac{\mu - \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{21}, & \chi_{12} &= \frac{1}{4\gamma\varepsilon} [(\gamma + \varepsilon)\mu_{12} - (\gamma - \varepsilon)\mu_{21}] \\
 \gamma_{21} &= \frac{\mu + \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{21} - \frac{\mu - \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{12}, & \chi_{21} &= \frac{1}{4\gamma\varepsilon} [(\gamma + \varepsilon)\mu_{21} - (\gamma - \varepsilon)\mu_{12}] \\
 \gamma_{13} &= \frac{\mu + \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{13} - \frac{\mu - \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{31}, & \chi_{13} &= \frac{1}{4\gamma\varepsilon} [(\gamma + \varepsilon)\mu_{13} - (\gamma - \varepsilon)\mu_{31}],
 \end{aligned} \tag{1.2}$$

$$\begin{aligned}\gamma_{31} &= \frac{\mu + \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{31} - \frac{\mu - \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{13}, & \chi_{31} &= \frac{1}{4\gamma\varepsilon} [(\gamma + \varepsilon)\mu_{31} - (\gamma - \varepsilon)\mu_{13}], \\ \gamma_{23} &= \frac{\mu + \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{23} - \frac{\mu - \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{32}, & \chi_{23} &= \frac{1}{4\gamma\varepsilon} [(\gamma + \varepsilon)\mu_{23} - (\gamma - \varepsilon)\mu_{32}], \\ \gamma_{32} &= \frac{\mu + \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{32} - \frac{\mu - \alpha}{4\mu\alpha} \sigma_{23}, & \chi_{32} &= \frac{1}{4\gamma\varepsilon} [(\gamma + \varepsilon)\mu_{32} - (\gamma - \varepsilon)\mu_{23}].\end{aligned}$$

Геометрические соотношения

$$\begin{aligned}\gamma_{11} &= \frac{1}{H_1} \frac{\partial V_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} V_2, & \gamma_{22} &= \frac{1}{H_2} \frac{\partial V_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} V_1, \\ \gamma_{12} &= \frac{1}{H_1} \frac{\partial V_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} V_1 - \omega_3, & \gamma_{21} &= \frac{1}{H_2} \frac{\partial V_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} V_2 + \omega_3, \\ \gamma_{13} &= \frac{1}{H_1} \frac{\partial V_3}{\partial \alpha_1} + \omega_2, & \gamma_{31} &= \frac{\partial V_1}{\partial z} - \omega_2, & \gamma_{23} &= \frac{1}{H_2} \frac{\partial V_3}{\partial \alpha_2} - \omega_1, \\ \gamma_{32} &= \frac{\partial V_2}{\partial z} + \omega_1, & \gamma_{33} &= \frac{\partial V_3}{\partial z}, \\ \chi_{11} &= \frac{1}{H_1} \frac{\partial \omega_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} \omega_2, & \chi_{22} &= \frac{1}{H_2} \frac{\partial \omega_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} \omega_1, \\ \chi_{12} &= \frac{1}{H_1} \frac{\partial \omega_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial \alpha_2} \omega_1, & \chi_{21} &= \frac{1}{H_2} \frac{\partial \omega_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial \alpha_1} \omega_2, \\ \chi_{13} &= \frac{1}{H_1} \frac{\partial \omega_3}{\partial \alpha_1}, & \chi_{31} &= \frac{\partial \omega_1}{\partial z}, & \chi_{23} &= \frac{1}{H_2} \frac{\partial \omega_3}{\partial \alpha_2}, \\ \chi_{32} &= \frac{\partial \omega_2}{\partial z}, & \chi_{33} &= \frac{\partial \omega_3}{\partial z},\end{aligned}\tag{1.3}$$

Уравнение стационарной теплопроводности

$$\frac{1}{H_1 H_2} \left[\frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(\frac{H_2}{H_1} \frac{\partial \Theta}{\partial \alpha_1} \right) + \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(\frac{H_1}{H_2} \frac{\partial \Theta}{\partial \alpha_2} \right) \right] + \frac{\partial^2 \Theta}{\partial z^2} = 0.\tag{1.4}$$

Здесь, $\hat{\sigma}, \hat{\mu}$ - тензоры силовых и моментных напряжений; $\hat{\gamma}, \hat{\chi}$ - тензоры деформаций и изгибов-кручений. $\vec{V}, \vec{\omega}$ - векторы перемещения и независимого поворота соответственно; Θ - функция температуры, $E, \nu, \left(\mu = \frac{E}{2(1+\nu)} \right), \alpha, \beta, \gamma, \varepsilon$ - упругие постоянные, а α_i - линейный коэффициент температурного расширения

микрополярного материала пластинки; $N_1 = A_1$, $N_2 = A_2$ -коэффициенты Ламе криволинейной ортогональной системы координат α_1, α_2 , расположенной в срединной плоскости пластинки.

К основным уравнениям микрополярной теории термоупругости (1.1)-(1.4) присоединим соответствующие граничные условия.

На лицевых плоскостях пластинки $z = \pm h$ примем граничные условия первой граничной задачи микрополярной теории упругости :

$$\sigma_{3i} = \pm p_i^\pm, \sigma_{33} = \pm p_3^\pm, \mu_{3i} = \pm m_i^\pm, \mu_{33} = \pm m_3^\pm \quad (1.5)$$

На поверхности края пластинки Σ в зависимости от способа приложения внешней нагрузки или закрепления ее точек, граничные условия записываются в силовых и моментных напряжениях, перемещениях и поворотах или в смешанном виде.

Для температурного поля пластинки как на лицевых плоскостях $z = \pm h$, так и на поверхности края Σ для определенности будем считать заданными значения температурной функции.

Будем предполагать, что толщина пластинки мала по сравнению с другими размерами пластинки в плане. Будем исходить из следующей основной концепции: в статическом случае общее термоупругое состояние тонкого трехмерного тела, образующего пластинку, состоит из внутреннего состояния, охватывающего всю пластинку и пограничных слоев, локализирующихся вблизи поверхности края пластинки Σ . Построение общей прикладной-двумерной теории термоупругости микрополярных упругих тонких пластин тесно связано с построением внутренней задачи.

Считая, что метод гипотез, наряду с чрезвычайной наглядностью, очень быстро и относительно просто для инженерной практики приводит к окончательным результатам, будем строить модель термоупругости микрополярных изотропных тонких пластин на основе метода гипотез. Сами гипотезы будем формулировать на основе результата асимптотического анализа поставленной трехмерной граничной задачи микрополярной теории термоупругости в тонкой трехмерной области пластинки [7].

2. Исходные гипотезы. С учетом качественных результатов [7] асимптотического решения систем уравнений (1.1)-(1.4) с указанными выше граничными условиями и самого процесса асимптотического интегрирования этой граничной задачи, в основу предлагаемой ниже модели микрополярной термоупругости изотропных тонких пластин с независимыми полями перемещений и вращений можем ставить следующие достаточно общие гипотезы [3-6]:

1) В качестве кинематической вводится предположение о линейном распределении компонентов векторов перемещения и независимого поворота по координате Z следующего характера:

$$V_i = u_i(\alpha_1, \alpha_2) + z\psi_i(\alpha_1, \alpha_2), \quad V_3 = w(\alpha_1, \alpha_2), \quad (i=1,2) \quad (2.1)$$

$$\omega_i = \Omega_i(\alpha_1, \alpha_2), \quad \omega_3 = \Omega_3(\alpha_1, \alpha_2) + z\iota(\alpha_1, \alpha_2), \quad (i=1,2) \quad (2.2)$$

где u_i, w - перемещения точек срединной плоскости по направлениям α_i и z ; ψ_i - полные углы поворота нормального к срединной плоскости элемента вокруг оси α_i ; Ω_i свободные повороты точек трехмерной пластинки вокруг осей α_i ; Ω_3 - поворот точек срединной плоскости вокруг оси z , а ι - интенсивность поворота точек трехмерной пластинки вокруг оси z .

Кинематическая гипотеза (2.1), (2.2) в работах [3-6] названа обобщенной гипотезой Тимошенко в теории микрополярных пластин и оболочек.

К статическим относятся следующие гипотезы:

2) Силовое напряжение σ_{33} в обобщенном законе Гука (1.2) в формулах для γ_{ii} можем пренебрегать относительно силовых нормальных напряжений σ_{ii} ; в обобщенном законе Гука (1.2) в формулах для χ_{i3} ($i = 1,2$), моментное напряжение μ_{3i} можно пренебрегать относительно моментного напряжения μ_{i3} ($i=1,2$);

3) Для определения деформаций, изгибов-кручений, силовых и моментных напряжений, для силовых напряжений σ_{3i} и моментного напряжения μ_{33} сначала примем:

$$\sigma_{3i} = \overset{0}{\sigma}_{3i}(\alpha_1, \alpha_2) \quad (i=1,2), \quad \mu_{33} = \overset{0}{\mu}_{33}(\alpha_1, \alpha_2) \quad (2.3)$$

После определения указанных величин значения σ_{3i} и μ_{33} определим, соответственно, как сумму значения (2.3) и результата интегрирования первых двух и шестого из (1.1) уравнений равновесия, для которых потребуем условия, чтобы усредненные по толщине пластинки величины были равны нулю;

4) Для температурной функции Θ примем закон линейного изменения по толщине пластинки:

$$\Theta = \Theta_0(\alpha_1, \alpha_2) + z\Theta_1(\alpha_1, \alpha_2), \quad (2.4)$$

Принятые кинематические, статические гипотезы и гипотеза о распределении температурной функции по толщине пластинки позволяют задачу об определении пространственного напряженно-деформированного состояния (НДС) микрополярной пластинки свести к двумерной задаче.

3. Определение компонентов тензоров деформаций и изгибов-кручений.

Используя кинематическую гипотезу (2.1), (2.2) для компонентов тензора деформации $\hat{\gamma}$ и тензора изгибов-кручений $\hat{\chi}$, получим:

$$\gamma_{11} = \Gamma_{11}(\alpha_1, \alpha_2) + zK_{11}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \gamma_{12} = \Gamma_{12}(\alpha_1, \alpha_2) + zK_{12}(\alpha_1, \alpha_2),$$

$$\gamma_{22} = \Gamma_{22}(\alpha_1, \alpha_2) + zK_{22}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \gamma_{21} = \Gamma_{21}(\alpha_1, \alpha_2) + zK_{21}(\alpha_1, \alpha_2), \quad (3.1)$$

$$\gamma_{13} = \Gamma_{13}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \gamma_{31} = \Gamma_{31}(\alpha_1, \alpha_2),$$

$$\gamma_{32} = \Gamma_{32}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \gamma_{23} = \Gamma_{23}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \gamma_{33} = 0,$$

$$\chi_{11} = k_{11}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \chi_{12} = k_{12}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \chi_{31} = 0,$$

$$\chi_{22} = k_{22}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \chi_{21} = k_{21}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \chi_{32} = 0, \quad (3.2)$$

$$\chi_{33} = k_{33}(\alpha_1, \alpha_2),$$

$$\chi_{13} = k_{13}(\alpha_1, \alpha_2) + z l_{13}(\alpha_1, \alpha_2), \quad \chi_{23} = k_{23}(\alpha_1, \alpha_2) + z l_{23}(\alpha_1, \alpha_2), \quad (3.3)$$

где

$$\Gamma_{11} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial u_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} u_2, \quad \Gamma_{22} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial u_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} u_1, \quad (3.4)$$

$$\Gamma_{12} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial u_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} u_1 - \Omega_3, \quad \Gamma_{21} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial u_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} u_2 + \Omega_3,$$

$$\Gamma_{13} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial w}{\partial \alpha_1} + \Omega_2, \quad \Gamma_{23} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial w}{\partial \alpha_2} - \Omega_1, \quad (3.5)$$

$$\Gamma_{31} = \psi_1 - \Omega_2, \quad \Gamma_{32} = \psi_2 + \Omega_1.$$

$$K_{11} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \psi_2, \quad K_{22} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \psi_1, \quad (3.6)$$

$$K_{12} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \psi_1 - \iota, \quad K_{21} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \psi_2 + \iota,$$

$$k_{11} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Omega_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \Omega_2, \quad k_{22} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Omega_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \Omega_1, \quad k_{33} = \iota, \quad (3.7)$$

$$k_{12} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Omega_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \Omega_1, \quad k_{21} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Omega_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \Omega_2,$$

$$k_{13} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Omega_3}{\partial \alpha_1}, \quad k_{23} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Omega_3}{\partial \alpha_2}, \quad (3.8)$$

$$l_{13} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \iota}{\partial \alpha_1}, \quad l_{23} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \iota}{\partial \alpha_2} \quad (3.9)$$

4. Определение компонентов тензоров силовых и моментных напряжений. Если иметь в виду физические соотношения (1.2), тогда на основе формул для деформаций, изгибов – кручений (3.1)-(3.3), имея в виду те же статические гипотезы 2)-4), для силовых и моментных напряжений получим:

$$\begin{aligned}\sigma_{11} &= \frac{E}{1-\nu^2} [\Gamma_{11} + \nu \Gamma_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_0] + z \frac{E}{1-\nu^2} [\mathbf{K}_{11} + \nu \mathbf{K}_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_1], \\ \sigma_{22} &= \frac{E}{1-\nu^2} [\nu \Gamma_{11} + \Gamma_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_0] + z \frac{E}{1-\nu^2} [\nu \mathbf{K}_{11} + \mathbf{K}_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_1],\end{aligned}\quad (4.1)$$

$$\begin{aligned}\sigma_{12} &= [(\mu + \alpha)\Gamma_{12} + (\mu - \alpha)\Gamma_{21}] + z[(\mu + \alpha)\mathbf{K}_{12} + (\mu - \alpha)\mathbf{K}_{21}], \\ \sigma_{21} &= [(\mu + \alpha)\Gamma_{21} + (\mu - \alpha)\Gamma_{12}] + z[(\mu + \alpha)\mathbf{K}_{21} + (\mu - \alpha)\mathbf{K}_{12}], \\ \sigma_{13} &= (\mu + \alpha)\Gamma_{13} + (\mu - \alpha)\Gamma_{31}, \quad \sigma_{23} = (\mu + \alpha)\Gamma_{23} + (\mu - \alpha)\Gamma_{32}, \\ \sigma_{31}^0 &= (\mu + \alpha)\Gamma_{31} + (\mu - \alpha)\Gamma_{13}, \quad \sigma_{32}^0 = (\mu + \alpha)\Gamma_{32} + (\mu - \alpha)\Gamma_{23}.\end{aligned}\quad (4.2)$$

$$\begin{aligned}\sigma_{31} &= \sigma_{31}^0(\alpha_1, \alpha_2) + \left(\frac{h^2}{6} - \frac{z^2}{2} \right) \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2^1 \sigma_{11}^1 \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1^1 \sigma_{21}^1 \right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1^1}{\partial \alpha_2} \sigma_{12}^1 - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2^1}{\partial \alpha_1} \sigma_{22}^1 \right] - z \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2^0 \sigma_{11}^0 \right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1^0 \sigma_{21}^0 \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1^0}{\partial \alpha_2} \sigma_{12}^0 - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2^0}{\partial \alpha_1} \sigma_{22}^0 \right], \\ \sigma_{32} &= \sigma_{32}^0(\alpha_1, \alpha_2) + \left(\frac{h^2}{6} - \frac{z^2}{2} \right) \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2^1 \sigma_{12}^1 \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1^1 \sigma_{22}^1 \right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2^1}{\partial \alpha_1} \sigma_{21}^1 - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1^1}{\partial \alpha_2} \sigma_{11}^1 \right] - z \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2^0 \sigma_{12}^0 \right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1^0 \sigma_{22}^0 \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2^0}{\partial \alpha_1} \sigma_{21}^0 - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1^0}{\partial \alpha_2} \sigma_{11}^0 \right],\end{aligned}\quad (4.3)$$

$$\begin{aligned}\sigma_{33} &= -z \left(\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 \sigma_{13}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 \sigma_{23}) \right) + \sigma_{33}^0(\alpha_1, \alpha_2) = \\ &= z \frac{p_3^+ + p_3^-}{2h} + \frac{p_3^+ - p_3^-}{2},\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\mu_{11} &= (\beta + 2\gamma)k_{11} + \beta(k_{22} + k_{33}), \quad \mu_{22} = (\beta + 2\gamma)k_{22} + \beta(k_{11} + k_{33}), \\ \mu_{33}^0 &= (\beta + 2\gamma)k_{33} + \beta(k_{11} + k_{22}),\end{aligned}\quad (4.4)$$

$$\begin{aligned}\mu_{12} &= (\gamma + \varepsilon)k_{12} + (\gamma - \varepsilon)k_{21}, \quad \mu_{21} = (\gamma + \varepsilon)k_{21} + (\gamma - \varepsilon)k_{12}, \\ \mu_{13} &= \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} k_{13} + z \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} l_{13}, \quad \mu_{23} = \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} k_{23} + z \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} l_{23}\end{aligned}\quad (4.5)$$

$$\begin{aligned} \mu_{31} = & -z \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 \mu_{11}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 \mu_{21}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \mu_{12} - \right. \\ & \left. - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \mu_{22} + \left(\sigma_{23} - \sigma_{32}^0 \right) \right] + \mu_{31}^0(\alpha_1, \alpha_2) = z \frac{m_1^+ + m_1^-}{2h} + \frac{m_1^+ - m_1^-}{2} \end{aligned} \quad (4.6)$$

$$\begin{aligned} \mu_{32} = & -z \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 \mu_{12}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 \mu_{22}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \mu_{21} - \right. \\ & \left. - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \mu_{11} + \left(\sigma_{31} - \sigma_{13}^0 \right) \right] + \mu_{32}^0(\alpha_1, \alpha_2) = z \frac{m_2^+ + m_2^-}{2h} + \frac{m_2^+ - m_2^-}{2} \\ \mu_{33} = & \mu_{33}^0(\alpha_1, \alpha_2) + \left(\frac{h^2}{6} - \frac{z^2}{2} \right) \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2^1 \mu_{13} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1^1 \mu_{23} \right) + \right. \\ & \left. + \left(\sigma_{12}^1 - \sigma_{21}^1 \right) \right] - z \left[\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2^0 \mu_{13} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1^0 \mu_{23} \right) + \left(\sigma_{12}^0 - \sigma_{21}^0 \right) \right] \end{aligned} \quad (4.7)$$

Здесь $\sigma_{11}^0, \sigma_{22}^0, \sigma_{12}^0, \sigma_{21}^0, \mu_{13}^0, \mu_{23}^0$ – постоянная часть, а $\sigma_{11}^1, \sigma_{22}^1, \sigma_{12}^1, \sigma_{21}^1, \mu_{13}^1, \mu_{23}^1$ – линейная часть от поперечной координаты z в соотношениях (4.1) и (4.5) соответственно.

5. Усредненные усилия, моменты и гипермоменты. С целью приведения трехмерной задачи микрополярной термоупругости для тонкой пластинки к двумерной, что уже выполнено для деформаций, изгибов–кручений, силовых и моментных напряжений, вводим статически эквивалентные им интегральные характеристики–усилия, моменты и гипермоменты:

$$T_{11} = \int_{-h}^h \sigma_{11} dz, \quad T_{22} = \int_{-h}^h \sigma_{22} dz, \quad S_{12} = \int_{-h}^h \sigma_{12} dz, \quad S_{21} = \int_{-h}^h \sigma_{21} dz, \quad (5.1)$$

$$N_{13} = \int_{-h}^h \sigma_{13} dz, \quad N_{23} = \int_{-h}^h \sigma_{23} dz, \quad N_{31} = \int_{-h}^h \sigma_{31} dz, \quad N_{32} = \int_{-h}^h \sigma_{32} dz, \quad (5.2)$$

$$M_{11} = \int_{-h}^h z \sigma_{11} dz, \quad M_{22} = \int_{-h}^h z \sigma_{22} dz, \quad M_{12} = \int_{-h}^h z \sigma_{12} dz, \quad M_{21} = \int_{-h}^h z \sigma_{21} dz, \quad (5.3)$$

$$L_{11} = \int_{-h}^h \mu_{11} dz, \quad L_{22} = \int_{-h}^h \mu_{22} dz, \quad L_{12} = \int_{-h}^h \mu_{12} dz, \quad L_{21} = \int_{-h}^h \mu_{21} dz, \quad (5.4)$$

$$L_{33} = \int_{-h}^h \mu_{33} dz, \quad L_{13} = \int_{-h}^h \mu_{13} dz, \quad L_{23} = \int_{-h}^h \mu_{23} dz, \quad (5.5)$$

$$\Lambda_{13} = \int_{-h}^h z \mu_{13} dz, \quad \Lambda_{23} = \int_{-h}^h z \mu_{23} dz. \quad (5.6)$$

6. Основные уравнения и граничные условия прикладной теории термоупругости микрополярных изотропных тонких пластин с независимыми полями перемещений и вращений.

Уравнения равновесия в двумерном случае получим из равенств, определяющих силовые напряжения $\sigma_{31}, \sigma_{32}, \sigma_{33}$ и моментные напряжения $\mu_{31}, \mu_{32}, \mu_{33}$, в результате удовлетворения статических граничных условий (1.5) на лицевых плоскостях пластинки $z = \pm h$. Отметим, что система двумерных уравнений равновесия распадается на две отдельные системы - для задачи изгиба и обобщенного плоского напряженного состояния.

Физические соотношения термоупругости получим на основании формул (5.1)-(5.6) для усредненных усилий, моментов и гипермоментов с использованием соответствующих формул (4.1)-(4.7) для силовых и моментных напряжений.

Основная система уравнений задачи термоупругого изгиба микрополярных тонких пластин с независимыми полями перемещений и вращений будет выражаться так:

$$\begin{aligned} & \text{Уравнения равновесия} \\ & \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 N_{13}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 N_{23}) = -(p_3^+ + p_3^-) \\ N_{31} - \left(\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 M_{11}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 M_{21}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} M_{12} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} M_{22} \right) = \\ & \quad \quad \quad = h(p_1^+ - p_1^-) \\ N_{32} - \left(\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 M_{12}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 M_{22}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} M_{21} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} M_{11} \right) = \\ & \quad \quad \quad = h(p_2^+ - p_2^-) \\ & \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 L_{11}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 L_{21}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} L_{12} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} L_{22} + \\ & \quad \quad \quad + (N_{23} - N_{32}) = -(m_1^+ + m_1^-) \end{aligned} \quad (6.1)$$

$$\begin{aligned} & \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 L_{12}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 L_{22}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} L_{21} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} L_{11} + \\ & \quad + (N_{31} - N_{13}) = -(m_2^+ + m_2^-) \\ L_{33} - & \left(\frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} (A_2 \Lambda_{13}) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} (A_1 \Lambda_{23}) + (M_{12} - M_{21}) \right) = h(m_3^+ - m_3^-) \end{aligned}$$

Физические соотношения термоупругости

$$\begin{aligned} N_{13} &= 2h(\mu + \alpha)\Gamma_{13} + 2h(\mu - \alpha)\Gamma_{31}, & N_{23} &= 2h(\mu + \alpha)\Gamma_{23} + 2h(\mu - \alpha)\Gamma_{32}, \\ N_{31} &= 2h(\mu + \alpha)\Gamma_{31} + 2h(\mu - \alpha)\Gamma_{13}, & N_{32} &= 2h(\mu + \alpha)\Gamma_{32} + 2h(\mu - \alpha)\Gamma_{23}, \\ M_{11} &= \frac{2Eh^3}{3(1-\nu^2)} [K_{11} + \nu K_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_1], & M_{12} &= \frac{2h^3}{3} [(\mu + \alpha)K_{12} + (\mu - \alpha)K_{21}], \\ M_{22} &= \frac{2Eh^3}{3(1-\nu^2)} [\nu K_{11} + K_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_1], & M_{21} &= \frac{2h^3}{3} [(\mu + \alpha)K_{21} + (\mu - \alpha)K_{12}] \quad (6.2) \\ L_{11} &= 2h[(\beta + 2\gamma)k_{11} + \beta(k_{22} + k_{33})], & L_{22} &= 2h[(\beta + 2\gamma)k_{22} + \beta(k_{11} + k_{33})], \\ L_{12} &= 2h[(\gamma + \varepsilon)k_{12} + (\gamma - \varepsilon)k_{21}], & L_{21} &= 2h[(\gamma + \varepsilon)k_{21} + (\gamma - \varepsilon)k_{12}], \\ L_{33} &= 2h[(\beta + 2\gamma)k_{33} + \beta(k_{11} + k_{22})], \\ \Lambda_{13} &= \frac{2h^3}{3} \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} l_{13}, & \Lambda_{23} &= \frac{2h^3}{3} \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} l_{23}. \end{aligned}$$

Геометрические соотношения

$$\begin{aligned} \Gamma_{13} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial w}{\partial \alpha_1} + \Omega_2, & \Gamma_{23} &= \frac{1}{A_2} \frac{\partial w}{\partial \alpha_2} - \Omega_1, \\ \Gamma_{31} &= \psi_1 - \Omega_2, & \Gamma_{32} &= \psi_2 + \Omega_1, \\ K_{11} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \psi_2, & K_{22} &= \frac{1}{A_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \psi_1, \\ K_{12} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \psi_1 - \iota, & K_{21} &= \frac{1}{A_2} \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \psi_2 + \iota, \quad (6.3) \\ k_{11} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Omega_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \Omega_2, & k_{22} &= \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Omega_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \Omega_1, \quad k_{33} = \iota, \\ k_{12} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Omega_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} \Omega_1, & k_{21} &= \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Omega_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} \Omega_2, \\ l_{13} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \iota}{\partial \alpha_1}, & l_{23} &= \frac{1}{A_2} \frac{\partial \iota}{\partial \alpha_2}. \end{aligned}$$

К системе уравнений (6.1)-(6.3) присоединим граничные условия (при $\alpha_1 = const$) [5,6]:

$$M_{11} = M_{11}^* \quad \text{или} \quad K_{11} = K_{11}^* ; \quad M_{12} = M_{12}^* \quad \text{или} \quad K_{12} = K_{12}^*,$$

$$N_{13} = N_{13}^* \quad \text{или} \quad w = w^*; \quad (6.4)$$

$$L_{11} = L_{11}^* \quad \text{или} \quad k_{11} = k_{11}^*; \quad L_{12} = L_{12}^* \quad \text{или} \quad k_{12} = k_{12}^*; \quad \Lambda_{13} = \Lambda_{13}^*$$

или $l_{13} = l_{13}^*$.

Система уравнений (6.1)-(6.3) и граничные условия (6.4) представляют собой математическую модель термоупругой изгибной деформации микрополлярных изотропных тонких пластин.

Основная система уравнений плоской задачи термоупругости микрополярных тонких пластин с независимыми полями перемещений и вращений будет выражаться так:

Уравнения равновесия

$$\begin{aligned} \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2 T_{11} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1 S_{21} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} S_{12} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} T_{22} = \\ = - (p_1^+ + p_1^-), \\ \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2 S_{12} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1 T_{22} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} S_{21} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} T_{11} = \\ = - (p_2^+ + p_2^-), \\ \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_1} \left(A_2 L_{13} \right) + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial}{\partial \alpha_2} \left(A_1 L_{23} \right) + S_{12} - S_{21} = - (m_3^+ + m_3^-). \end{aligned} \quad (6.5)$$

Физические соотношения термоупругости

$$\begin{aligned} T_{11} = \frac{2Eh}{1-\nu^2} [\Gamma_{11} + \nu \Gamma_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_0], \quad T_{22} = \frac{2Eh}{1-\nu^2} [\nu \Gamma_{11} + \Gamma_{22} - (1+\nu)\alpha_t \Theta_0], \\ S_{12} = 2h[(\mu + \alpha)\Gamma_{12} + (\mu - \alpha)\Gamma_{21}], \quad S_{21} = 2h[(\mu + \alpha)\Gamma_{21} + (\mu - \alpha)\Gamma_{12}], \\ L_{13} = 2h \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} k_{13}, \quad L_{23} = 2h \frac{4\gamma\varepsilon}{\gamma + \varepsilon} k_{23}. \end{aligned} \quad (6.6)$$

Геометрические соотношения

$$\begin{aligned} \Gamma_{11} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial u_1}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} u_2, \quad \Gamma_{22} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial u_2}{\partial \alpha_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} u_1, \\ \Gamma_{12} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial u_2}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial \alpha_2} u_1 - \Omega_3, \quad \Gamma_{21} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial u_1}{\partial \alpha_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial \alpha_1} u_2 + \Omega_3, \\ k_{13} = \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Omega_3}{\partial \alpha_1}, \quad k_{23} = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Omega_3}{\partial \alpha_2}. \end{aligned} \quad (6.7)$$

К системе уравнений (6.5)-(6.7) присоединим следующие граничные условия ($\alpha_1 = const$) [5,6]:

$$T_{11} = T_{11}^* \quad \text{или} \quad u_1 = u_1^*; \quad S_{12} = S_{12}^* \quad \text{или} \quad u_2 = u_2^*; \quad L_{13} = L_{13}^*$$

или $k_{13} = k_{13}^*$, (6.8)

Система уравнений (6.5)-(6.7) и граничные условия (6.8) представляют собой математическую модель обобщенного плоского напряженного состояния термоупругости микрополярных тонких пластин.

Заключение. Основные результаты работы: 1) построена математическая модель изгибной термоупругой деформации микрополярных тонких пластин; 2) построена математическая модель термоупругости обобщенного плоского напряженного состояния микрополярных тонких пластин.

В дальнейшем на основе построенных прикладных моделей будут изучаться некоторые конкретные задачи термоупругого деформирования микрополярных пластин.

Ն. Ս. Ասլանյան

*Միկրոպոլյար իզոտրոպ բարակ սալերի
ջերմաստաճականության հիմնական հավասարումները*

Աշխատանքում վարկածների մեթոդի հիման վրա կառուցված է իզոտրոպ բարակ սալերի ջերմաստաճականության անկախ տեղափոխություններով և պտույտներով մաթեմատիկական մոդելը:

N. S. Aslanyan

*General Equations of Thermo Elasticity of Micropolar Isotropic
Elastic Thin Plates*

In the present paper model of thermo elasticity of micropolar isotropic elastic thin plates with free fields of displacements and rotations is constructed on the basis of hypotheses method.

Л и т е р а т у р а

1. Саркисян С.О. Микрополярная теория тонких стержней, пластин и оболочек// Известия НАН Армении. Механика. 2005. Т. 58. №2. С. 84-95.
2. Altenbach J., Altenbach H., Eremeyev V. A. 2009. "On generalized Cosserat-tape theories of plates and shells:a short review and bibliography" //Arch. Mech (Special Issue) DOI 10. 1007/s 00419-009-0365-3. Springer-Verlag.
3. Sargsyan S.H. Effective Manifestations of Characteristics of Strength and Rigidity of Micropolar Elastic Thin Bars// Journal of Materials Science and Engineering. 2012. Vol.2. N1. P.98-108.
4. Саркисян С.О. Математическая модель микрополярных упругих тонких пластин и особенности их прочностных и жесткостных характеристик //Прикладная механика и техническая физика. 2012. Т. 53. Вып. 2. С. 148-156.
5. Sargsyan S.H. Mathematical Models of Micropolar Elastic Thin Shells// Advanced Structured Materials. Shell-like Structures. Non-classical Theories and Applications. Springer.2011.Vol. 15. P.91-100.
6. Саркисян С.О. Общая теория микрополярных упругих тонких оболочек.// Физическая мезомеханика. 2011. Т. 14. . №1. С. 55-66.

7. Варданян С.А., Саркисян С.О. Асимптотический анализ уравнений и граничных условий термоупругости микрополярных тонких пластин// Известия НАН Армении. Механика. 2007. Т. 60. № 3. С.64-77.
8. Sargsyan S.H. Mathematical Models of Thermoelasticity of Micropolar Elastic Thin Shells // 9 th International Congress on Thermal Stresses 2011, June 5-9, Budapest. Budapest University of Technology and Economics and Hungarian Academy of Sciences.
9. Nowacki W. Couple-Stresses in the Theory of Thermoelasticity// Irreversible Aspects of Continuum Mechanics and Transfer of Physical Characteristics in Moving Fluids// IUTAM Symposia. Vienna, 1966. Editors H. Parkus, L.I. Sedov. Springer-Verlag. Wien. New York. 1966. P.259-278.

Сведения об авторе:

Асланян Наира Самвеловна - Учительница математики Гюмрийского Академического лицея. Соискатель каф. мат. анализа и дифференциальных уравнений Гюмрийского государственного педагогического института им. М. Налбандяна.

E-mail: asnaira73@mail.ru

Поступило в редакцию 23.05.2012